

Fiche de TD 1 Algèbre 2

Espaces vectoriels

Exercice 1. On définit sur \mathbb{R}^2 les lois $+$ et \otimes de la manière suivante :

$$-: \forall (x, y), (x', y') \in \mathbb{R}^2 : (x, y) + (x', y') = (x + x', y + y')$$

$$-: \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2 : \lambda \otimes (x, y) = (\lambda x, \lambda^2 y).$$

L'ensemble \mathbb{R}^2 muni de ces lois est-il un \mathbb{R} -espace vectoriel ?

Exercice 2. Parmi les ensembles suivants, reconnaître ceux qui sont des sous-espaces vectoriels de E .

(1) $E_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 \geq 1\}$ dans $E = \mathbb{R}^2$.

(2) $E_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y = 0\}$ dans $E = \mathbb{R}^3$.

(3) $E_4 = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}), f \text{ est croissante}\}$ dans $E = \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

(4) $E_5 = \{P \in \mathbb{R}_2[X] : x^2 P'' - 3xP' + P = 0\}$ dans $E = \mathbb{R}_2[X]$.

Exercice 3.

(1) On considère les vecteurs $u = (1, 3, 0)$ et $v = (3, 2, 0)$ de \mathbb{R}^3 . Les vecteurs $(4, 5, 1)$ et $(1, -3, 0)$ sont-ils combinaisons linéaires de u et v ?

(2) Dans $\mathbb{R}[X]$, le polynôme $P = 4X^3 + X^2 - 5$ est-il combinaison linéaire de $X^3 + X^2, X^3 - X$ et $X + 1$?

Exercice 4. Déterminer les valeurs de $t \in \mathbb{R}$ pour lesquelles les vecteurs $u_1 = (1, 0, t)$, $u_2 = (1, 1, t)$ et $u_3 = (t, 0, 1)$ forment une base de \mathbb{R}^3

Exercice 5. On désigne par $\mathbb{R}_3[X]$ l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré ≤ 3 .

(1) Vérifier que la famille $\mathcal{B}' = (1, 1 - X, X - X^2, X^2 - X^3)$ forme une base de $\mathbb{R}_3[X]$.

(2) Donner les coordonnées du polynôme $P = 3X - X^2 + 8X^3$ dans la base \mathcal{B}' .

Exercice 6. Dans \mathbb{R}^3 , soit $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + 2y = 3z\}$.

(1) Montrer que F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .

(2) Donner deux vecteurs u et v non colinéaires de F .

(3) Soit $w = (1, 0, 0)$ et $G = \text{vect}(w)$. Montrer que F et G sont deux sous-espaces vectoriels supplémentaires de \mathbb{R}^3 .

Exercice 7. Soit $E = \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ un \mathbb{R} -espace vectoriel et \mathcal{P} et \mathcal{I} des sous-ensembles de E constitués des fonctions paires et impaires respectivement. Montrer que

(1) \mathcal{P} et \mathcal{I} sont deux sous-espaces vectoriels de E

(2) $\mathcal{P} \oplus \mathcal{I} = E$.

Exercice 8. Dans chacun des cas suivants, donner le rang des vecteurs v_1, v_2, v_3 dans \mathbb{R}^3 . Les vecteurs v_1, v_2, v_3 forment-ils une base de \mathbb{R}^3 ? Déterminer le sous-espace vectoriel engendré par v_1, v_2, v_3 .

(1) $v_1 = (1, 1, 1)$, $v_2 = (3, 0, -1)$, $v_3 = (-1, 1, -1)$.

(2) $v_1 = (1, 2, 3)$, $v_2 = (3, 0, -1)$, $v_3 = (1, 8, 13)$.

Corrigé

Corrigé 1. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ alors $(\lambda + \mu) \otimes (x, y) \neq \lambda \otimes (x, y) + \mu \otimes (x, y)$ car

$$\begin{aligned}(\lambda + \mu) \otimes (x, y) &= ((\lambda + \mu)x, (\lambda + \mu)^2y) = ((\lambda + \mu)x, (\lambda^2 + \mu^2 + 2\lambda\mu)y) \\ \lambda \otimes (x, y) + \mu \otimes (x, y) &= (\lambda x + \mu x, \lambda^2y + \mu^2y)\end{aligned}$$

Ainsi \mathbb{R}^2 muni des lois $+$ et \otimes n'est pas un espace vectoriel.

Corrigé 2. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel, et F un sous-ensemble de E . On rappelle que F est sous-espace vectoriel de E si les deux conditions suivantes sont satisfaites

$$\begin{aligned}0_E &\in F \\ \forall x, y \in F, \forall \lambda, \mu \in \mathbb{K}, \lambda x + \mu y &\in F.\end{aligned}$$

(1) E_1 n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 car $(0, 0) \notin E_1$.

(2) Soient $(x, y, z), (x', y', z') \in E_3$ et $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ alors

(a) $(0, 0, 0) \in E_2$;

(b) $\lambda(x, y, z) + \mu(x', y', z') = (\lambda x + \mu x', \lambda y + \mu y', \lambda z + \mu z') \in E_2$ car

$$\lambda x + \mu x' + \lambda y + \mu y' = \lambda(x + y) + \mu(x' + y') = \lambda \cdot 0 + \mu \cdot 0 = 0$$

Ainsi E_2 est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 .

(3) Soient $f, g \in E_3$, alors $\forall x, y \in \mathbb{R} : x \geq y \Rightarrow f(x) \geq f(y) \wedge g(x) \geq g(y)$. Soient $\lambda = \mu = -1 \in \mathbb{R}$ alors $\lambda f(x) + \mu g(x) = -f(x) - g(x) \leq -f(y) - g(y)$, ce qui montre que $\lambda f(x) + \mu g(x) \notin E_3$. Ceci prouve que E_3 n'est pas un sous-espace vectoriel de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

(4) Soit l'espace $E_4 = \{P \in \mathbb{R}_2[X] : x^2P'' - 3xP' + P = 0\}$. Soient $P, Q \in E_4$, $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$. Montrons que E_4 est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{R}_2[X]$.

(a) on a $x^2 \cdot 0 - 3x \cdot 0 + P = 0$ donc $P = 0$ vérifie $x^2P'' - 3xP' + P = 0 \Rightarrow 0 \in E_4$;

(b)

$$\begin{aligned}P, Q \in E_5 &\Rightarrow x^2P'' - 3xP' + P = 0 \wedge x^2Q'' - 3xQ' + Q = 0 \\ &\Rightarrow x^2\lambda P'' - 3x\lambda P' + \lambda P = 0 \wedge x^2\mu Q'' - 3x\mu Q' + \mu Q = 0 \\ &\Rightarrow x^2(\lambda P)'' - 3x(\lambda P)' + (\lambda P) = 0 \wedge x^2(\mu Q)'' - 3x(\mu Q)' + (\mu Q) = 0 \\ &\Rightarrow x^2(\lambda P + \mu Q)'' - 3x(\lambda P + \mu Q)' + (\lambda P + \mu Q) = 0 \\ &\Rightarrow \lambda P + \mu Q \in E_5.\end{aligned}$$

Corrigé 3. (1) $(4, 5, 1)$ est combinaison linéaire de u et v ssi il existe $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ tel que $(4, 5, 1) = \lambda u + \mu v$. Or

$$\lambda u + \mu v = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda + 3\mu \\ 3\lambda + 2\mu \\ 0 \end{pmatrix}$$

En identifiant la troisième coordonnée, on obtient $1 = 0$ ce qui est impossible, donc $(4, 5, 1)$ n'est combinaison linéaire de u et v .

On peut par contre trouver $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ tel que

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda u + \mu v = \begin{pmatrix} \lambda + 3\mu \\ 3\lambda + 2\mu \\ 0 \end{pmatrix}$$

En effet, on vérifie aisément que le système $\begin{cases} \lambda + 3\mu = 1 \\ 3\lambda + 2\mu = -3 \end{cases}$ possède une solution unique. Ainsi $(1, -3, 0)$ est combinaison linéaire de u et v .

(2) Le polynôme $P = 4X^3 + X^2 - 5$ est combinaison linéaire de $X^3 + X^2$, $X^3 - X$ et $X + 1$ ssi il existe $a, b, c \in \mathbb{R}$ tels que $P = a(X^3 + X^2) + b(X^3 - X) + c(X + 1) = (a + b)X^3 + aX^2 + (c - b)X + c$. Cette relation est équivalente au système suivant

$$\begin{cases} a + b = 4 \\ a = 1 \\ c - b = 0 \\ c = -5 \end{cases}$$

On voit clairement que les équations du système sont incompatibles. Ainsi P n'est pas combinaison linéaire des polynômes proposés.

Corrigé 4. On sait que $\dim(\mathbb{R}^3) = 3$ et que toute famille libre de \mathbb{R}^3 à trois éléments est une base de \mathbb{R}^3 . Il suffit donc de trouver les valeurs de t pour lesquelles la famille formée des vecteurs u_1, u_2 et u_3 est libre. Soient $a, b, c \in \mathbb{R}$,

$$a(1, 0, t) + b(1, 1, t) + c(t, 0, 1) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow (a + b + tc, b, at + bt + c) = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a + b + tc = 0 \\ b = 0 \\ at + bt + c = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b = 0 \\ a + tc = 0 \\ at + c = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} b = 0 \\ a = -tc \\ (-tc)t + c = 0 \end{cases} \begin{cases} b = 0 \\ a = -tc \\ (t^2 - 1)c = 0 \end{cases}$$

Alors $a = b = c = 0$ si $t \neq \pm 1$. Dans ce cas la famille (u_1, u_2, u_3) est libre et est donc aussi une base de \mathbb{R}^3 .

Corrigé 5. (1) On a $\dim(\mathbb{R}_3[X]) = 4$, alors \mathcal{B}' est une base de $\mathbb{R}_3[X]$ si et seulement si elle est libre. Montrons donc la liberté de la famille \mathcal{B}' . Considérons une combinaison linéaire nulle

$$\alpha 1 + \beta(1 - X) + \gamma(X - X^2) + \delta(X^2 - X^3) = 0_{\mathbb{R}_3[X]}$$

cette équation est équivalente à

$$-\delta X^3 + (\delta - \gamma)X^2 + (\gamma - \beta)X + \beta + \alpha = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -\delta = 0 \\ \delta - \gamma = 0 \\ \gamma - \beta = 0 \\ \beta + \alpha = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \alpha = \beta = \gamma = \delta = 0$$

La combinaison linéaire considérée est donc triviale. Ainsi la famille \mathcal{B}' est libre et donc c'est une base de $\mathbb{R}_3[X]$.

(2) Posons $P = \alpha 1 + \beta(1 - X) + \gamma(X - X^2) + \delta(X^2 - X^3)$ et résolvons l'équation pour $\alpha, \beta, \gamma, \delta \in \mathbb{R}$.

$$3X - X^2 + 8X^3 = -\delta X^3 + (\delta - \gamma)X^2 + (\gamma - \beta)X + \beta + \alpha$$

on obtient par identification des coefficients le système suivant

$$\begin{cases} -\delta = 8 \\ \delta - \gamma = -1 \\ \gamma - \beta = 3 \\ \beta + \alpha = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \delta = -8 \\ \gamma = \delta + 1 = -7 \\ \beta = \gamma - 3 = -10 \\ \alpha = -\beta = 10 \end{cases}$$

Ainsi les coordonnées du polynôme P dans la base \mathcal{B}' sont $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) = (10, -10, -7, -8)$.

Corrigé 6. (1) On a

$$\begin{aligned} F &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + 2y = 3z\} \\ &= \{(x, y, \frac{x+2y}{3}) \in \mathbb{R}^3, x, y \in \mathbb{R}\} \\ &= \{x(1, 0, \frac{1}{3}) + y(0, 1, \frac{2}{3}) \in \mathbb{R}^3, x, y \in \mathbb{R}\} \\ &= \text{vect}((1, 0, \frac{1}{3}), (0, 1, \frac{2}{3})) \end{aligned}$$

Donc F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3

- (2) Les vecteurs qu'on vient de trouver ne sont pas colinéaires. Il est à noter qu'il y a une infinité de possibilités. On a donc $u = (1, 0, \frac{1}{3})$ et $v = (0, 1, \frac{2}{3})$ ce qui montre que $F = \text{vect}(u, v)$.
- (3) Considérons la famille $\mathcal{F} = (u, v, w)$. On veut montrer que c'est une base de \mathbb{R}^3 . Soit alors un vecteur quelconque $u' = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On cherche à montrer qu'il existe un unique triplet $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) \in \mathbb{R}^3$ tel que $u' = \lambda_1 u + \lambda_2 v + \lambda_3 w$ c'est à dire

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_3 = x \\ \lambda_2 = y \\ \frac{1}{3}\lambda_1 + \frac{2}{3}\lambda_2 = z \end{cases}$$

Ce système possède une solution unique $(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (3z - 2y, y, x - 3z + 2y)$. Ainsi tout vecteur de \mathbb{R}^3 s'écrit de manière unique comme combinaison linéaire des vecteurs de \mathcal{F} , donc $\mathcal{F} = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

Finalement, comme $F = \text{vect}(u, v)$ et $G = \text{vect}(w)$, on en déduit que $\mathbb{R}^3 = F \oplus G$.

Corrigé 7. (1) Il est facile de démontrer que \mathcal{P} et \mathcal{I} sont deux sous-espaces vectoriels de E .

- (2) Soient \mathcal{P} et \mathcal{I} les sous-espaces vectoriel de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$, constitués des fonctions paires et impaires respectivement. Soit $f \in \mathcal{P} \cap \mathcal{I}$. Comme $f \in \mathcal{P}$, alors $f(-x) = f(x), \forall x \in \mathbb{R}$ et comme $f \in \mathcal{I}$, alors $f(-x) = -f(x), \forall x \in \mathbb{R}$. On en déduit :

$$\forall x \in \mathbb{R} : f(x) + f(x) = f(-x) - f(-x)$$

d'où $f(x) = 0, \forall x \in \mathbb{R}$, f est donc la fonction nulle. Ainsi

$$\mathcal{P} \cap \mathcal{I} = \{f(x) = 0, \forall x \in \mathbb{R}\}$$

Montrons qu'une fonction $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ se décompose en une fonction paire et une fonction impaire. En effet :

$$f(x) = \underbrace{\frac{f(x) + f(-x)}{2}}_{h(x)} + \underbrace{\frac{f(x) - f(-x)}{2}}_{g(x)}$$

La fonction $h(x) = \frac{f(x)+f(-x)}{2}$ est paire car $h(-x) = h(x)$, et la fonction $g(x) = \frac{f(x)-f(-x)}{2}$ est impaire car on voit bien que $g(-x) = -g(x)$. Donc $\mathcal{P} + \mathcal{I} = E$, ce qui prouve que $\mathcal{P} \oplus \mathcal{I} = E$.

Corrigé 8. Le rang d'une famille de vecteurs $B = (v_1, \dots, v_n)$ est, par définition, la dimension du sous espace engendré par cette famille. Et on sait aussi d'après un résultat du cours que si $\dim E = n$ alors

B est une base $\Leftrightarrow B$ est libre ou génératrice

(1) Soit la famille B composée des vecteurs $v_1 = (1, 1, 1)$, $v_2 = (3, 0, -1)$ et $v_3 = (-1, 1, -1)$, calculons le rang de cette famille. Soient α , β et γ des scalaires réels et considérons la combinaison linéaire $\alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma v_3 = 0$ alors

$$\begin{aligned} \Rightarrow \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} &\Rightarrow \begin{cases} \alpha + 3\beta - \gamma = 0 \\ \alpha + \gamma = 0 \\ \alpha - \beta - \gamma = 0 \end{cases} \\ &\Rightarrow \begin{cases} 4\beta = 0 \\ \alpha = \gamma \\ \alpha = -\gamma \end{cases} \end{aligned}$$

ce qui implique $\alpha = \beta = \gamma = 0$, donc la famille est libre ce qui montre que $\text{rg}(B) = 3$, et comme $\dim \mathbb{R}^3 = 3$, alors B est une base. Le sous espace engendré par la famille B coïncide avec \mathbb{R}^3 , autrement dit

$$\text{vect}(B) = \text{vect}(v_1, v_2, v_3) = \mathbb{R}^3.$$

(2) De même, on résout la combinaison linéaire nulle $\alpha v_1 + \beta v_2 + \gamma v_3 = 0$, on obtient

$$\begin{cases} \alpha + 3\beta + \gamma = 0 \\ 2\alpha + 8\gamma = 0 \\ 3\alpha - \beta + 13\gamma = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = -4\gamma \\ \beta = \gamma \\ \gamma \in \mathbb{R} \end{cases}$$

le système ci-dessus admet donc une solution non triviale, ce qui veut dire que la famille B est liée donc $\text{rg}(B) \leq 2$. On peut montrer facilement que la famille (v_1, v_2) est libre, et ce en résolvant la combinaison linéaire $\alpha v_1 + \beta v_2 = 0$. On obtiendra donc $\text{rg}(v_1, v_2) = 2$. En conclusion

$$\text{vect}(v_1, v_2, v_3) = \text{vect}(v_1, v_2)$$

Déterminons le sous espace $\text{vect}(v_1, v_2)$. Soit $u = (x, y, z) \in \text{vect}(v_1, v_2)$, il existe alors deux scalaires réels α et β tels que $u = \alpha v_1 + \beta v_2$, ce qui implique

$$\begin{cases} x = \alpha + 3\beta \\ y = 2\alpha \\ z = 3\alpha - \beta \end{cases} \Rightarrow x - 5y + 3z = 0$$

Il s'agit donc du plan d'équation $x - 5y + 3z = 0$. Ainsi

$$\text{vect}(v_1, v_2) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x - 5y + 3z = 0\}.$$

Responsable de matière : kebli S