

**Faculté des sciences exactes et appliquées, département de
mathématiques**

Corrigé des exercices sur les courbes, L. M. D., L 2. 03/2019.

Ex.1.1°) Montrer que $(O', \overrightarrow{O'A'}, \overrightarrow{O'B'})$ est un repère cartésien du plan:

Dans le repère cartésien donné $(O, \overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB})$, les points ont pour coordonnées:

$$A(1, 0); B(0, 1), O'(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}), A'(2, 0); B'(0, 2).$$

Si $M(x, y)$ est un point quelconque du plan, d'après la relation de Chasles, les vecteurs sont définis par:

$$\overrightarrow{O'M} = (x - \frac{1}{2}, y - \frac{1}{2}), \overrightarrow{O'A'} = (\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}), \overrightarrow{O'B'} = (-\frac{1}{2}, \frac{3}{2}).$$

2°) L'équation vectorielle $\overrightarrow{O'M} = x'\overrightarrow{O'A'} + y'\overrightarrow{O'B'}$ se traduit en coordonnées, dans $(O, \overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB})$ par l'équation

$$\begin{pmatrix} x - \frac{1}{2} \\ y - \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix} x' + \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix} y'.$$

Les solutions (x', y') de cette équation sont celles du système

$$\begin{cases} \frac{3}{2}x' - \frac{1}{2}y' = x - \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2}x' + \frac{3}{2}y' = y - \frac{1}{2} \end{cases}.$$

Comme il est de Cramer ($\det(a_{ij}) = 2$), il admet une solution unique (x', y') pour tout couple $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ce qui prouve que $(O', \overrightarrow{O'A'}, \overrightarrow{O'B'})$ est un repère cartésien et on a

$$\begin{cases} x' = \frac{3}{4}x + \frac{1}{4}y - \frac{1}{2} \\ y' = \frac{1}{4}x + \frac{3}{4}y - \frac{1}{2} \end{cases}$$

Ex.2. Notons, moyennant le produit vectoriel et certaines propriétés des déterminants, que l'aire algébrique \mathcal{A} d'un triangle ABC est

$$\begin{aligned} \mathcal{A} &= \frac{1}{2} \det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = \frac{1}{2} \det(\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{BC}) = \frac{1}{2} \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}). \\ |\mathcal{A}| &= \frac{1}{2} \left| \det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) \right| = \frac{1}{2} \left| \det(\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{BC}) \right| = \frac{1}{2} \left| \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) \right|. \end{aligned}$$

L'aire algébrique \mathcal{A}_1 du triangle $A_1B_1C_1$ est

$$\begin{aligned} \mathcal{A}_1 &= \det(\overrightarrow{A_1B_1}, \overrightarrow{A_1C_1}) = \det(\overrightarrow{A_1C} + \overrightarrow{CB_1}, \overrightarrow{A_1B} + \overrightarrow{BC_1}) = \\ &= \det(\overrightarrow{CB} + 2\overrightarrow{CA}, 2\overrightarrow{CB} - \overrightarrow{BA}) \\ &= \det(\overrightarrow{CB} + 2\overrightarrow{CA}, 3\overrightarrow{CB} - \overrightarrow{CA}) = \det(\overrightarrow{CB}, -\overrightarrow{CA}) + 6 \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) \\ &= -\det(\overrightarrow{CB}, \overrightarrow{CA}) + 6 \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) = \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) + 6 \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) \\ &= 7 \det(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) = 7\mathcal{A}. \end{aligned}$$

Ex.3.1°) Voir la définition d'un sous groupe. Il s'agit de celui du groupe matriciel $\mathcal{M}(2, \mathbb{R})$.

2°) L'expression $D(x_1, x_2; y_1, y_2; z_1, z_2)$ vaut

$$D(x_1, x_2; y_1, y_2; z_1, z_2) = x_1y_2 - x_2y_1 - x_1z_2 + x_2z_1 + y_1z_2 - y_2z_1.$$

L'expression $D(x'_1, x'_2; y'_1, y'_2; z'_1, z'_2)$ vaut

$$\begin{aligned} & D(x'_1, x'_2; y'_1, y'_2; z'_1, z'_2) = \\ = & x_1y_2a_{11}a_{22} - x_1y_2a_{12}a_{21} - x_2y_1a_{11}a_{22} + x_2y_1a_{12}a_{21} - x_1z_2a_{11}a_{22} + x_1z_2a_{12}a_{21} \\ & + x_2z_1a_{11}a_{22} - x_2z_1a_{12}a_{21} + y_1z_2a_{11}a_{22} - y_1z_2a_{12}a_{21} - y_2z_1a_{11}a_{22} + y_2z_1a_{12}a_{21} \\ & = (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21})(x_1y_2 - x_2y_1 - x_1z_2 + x_2z_1 + y_1z_2 - y_2z_1). \end{aligned}$$

Soit donc

$$D(x'_1, x'_2; y'_1, y'_2; z'_1, z'_2) = (a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}) D(x_1, x_2; y_1, y_2; z_1, z_2).$$

Comme $\det A = 1$, alors

$$D(x'_1, x'_2; y'_1, y'_2; z'_1, z'_2) = D(x_1, x_2; y_1, y_2; z_1, z_2).$$

Les transformations unimodulaires laissent invariant D .

En termes matriciels on a

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 & a_{21}x_1 + a_{22}x_2 & 1 \\ a_{11}y_1 + a_{12}y_2 & a_{21}y_1 + a_{22}y_2 & 1 \\ a_{11}z_1 + a_{12}z_2 & a_{21}z_1 + a_{22}z_2 & 1 \end{pmatrix} = \\ \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & 1 \\ y_1 & y_2 & 1 \\ z_1 & z_2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & 0 \\ a_{12} & a_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Ex.4.1°) F est un \mathbb{R} sous espace vectoriel de dimension deux car il représente un plan passant par l'origine. Il admet comme base, exemple $u_1 = (1, -1, 0)$, $u_2 = (1, 0, -1)$. Ainsi $F = Vect(u_1, u_2)$. Cette base $\{u_1, u_2\}$ est quelconque qu'on peut rendre orthonormale (Gram-Schmidt), on a

$$v_1 = \frac{u_1}{\|u_1\|} = \frac{\sqrt{2}}{2} (1, -1, 0), v_2 = \sqrt{\frac{2}{3}} \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -1\right).$$

On a bien $\langle v_i, v_j \rangle = \delta_i^j$, $1 \leq i, j \leq 2$, (v_1, v_2) est une base orthonormale.

2°) Comme $\dim F = 2$, on en déduit directement que $\dim F^\perp = \dim \mathbb{R}^3 - \dim F = 1$. F^\perp est décrit par le vecteur normal $u = (1, 1, 1)$ qui est directeur du plan $F = \{x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid \langle x, u \rangle = 0\}$. Ainsi $F^\perp = Vect(u)$. Le vecteur u peut être normalisé comme

$$v_3 = \frac{u}{\|u\|} = \frac{\sqrt{3}}{3} (1, 1, 1), F^\perp = Vect(v_3).$$

Ex.5.1°) Dans la base canonique $\{e_i\}$ de \mathbb{R}^3 on a $X = x_i e_i, Y = y_i e_i, i = 1, 2, 3$. Algébriquement le produit vectoriel entre deux vecteurs linéairement indépendants de \mathbb{R}^3 est

$$X \wedge Y = (x_2 y_3 - y_2 x_3) e_1 + (x_3 y_1 - x_1 y_3) e_2 + (x_1 y_2 - x_2 y_1) e_3.$$

Formellement

$$X \wedge Y = \det \begin{pmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{pmatrix} e_1 - \det \begin{pmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{pmatrix} e_2 + \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{pmatrix} e_3.$$

Au fait, si on pose $\sphericalangle(X, Y) = \alpha$

$$\begin{aligned} |X \wedge Y|^2 &= \langle X \wedge Y, X \wedge Y \rangle = |X|^2 |Y|^2 \sin^2 \alpha = |X|^2 |Y|^2 (1 - \cos^2 \alpha) \\ &= |X|^2 |Y|^2 - |X|^2 |Y|^2 \cos^2 \alpha = |X|^2 |Y|^2 - \langle X, Y \rangle^2. \end{aligned}$$

On peut aussi faire le calcul analytiquement.

2°) $X \perp (X \wedge Y), Y \perp (X \wedge Y)$. Le calcul de $\langle X, X \wedge Y \rangle$ et $\langle Y, X \wedge Y \rangle$ donne aisément 0.

3°) a) Le développement de

$$\langle X, Y \wedge Z \rangle = (y_2 z_3 - y_3 z_2) x_1 + (z_1 y_3 - z_3 y_1) x_2 + (y_1 z_2 - y_2 z_1) x_3.$$

Comme $\langle e_i, e_j \rangle = \delta_i^j$,

$$\det(X, Y, Z) = [X, Y, Z] = (y_2 z_3 - y_3 z_2) x_1 + (z_1 y_3 - z_3 y_1) x_2 + (y_1 z_2 - y_2 z_1) x_3.$$

b) Le produit scalaire et le produit mixte sont respectivement

$$\begin{aligned} \langle X \wedge Y, Z \rangle &= (x_2 y_3 - y_2 x_3) z_1 + (x_3 y_1 - x_1 y_3) z_2 + (x_1 y_2 - x_2 y_1) z_3 \\ \det(X, Y, Z) &= (x_1 y_2 z_3 - x_1 y_3 z_2 - x_2 y_1 z_3 + x_2 z_1 y_3 + y_1 x_3 z_2 - x_3 y_2 z_1). \end{aligned}$$

On obtient aisément

$$\langle X \wedge Y, Z \rangle = \langle X, Y \wedge Z \rangle = \det(X, Y, Z)$$

c)

$$\begin{aligned} [X, Y, X \wedge Y] &= \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ x_2 y_3 - y_2 x_3 & x_3 y_1 - x_1 y_3 & x_1 y_2 - x_2 y_1 \end{pmatrix} \\ &= x_1^2 y_2^2 - 2x_1 y_1 x_3 y_3 - 2x_2 x_3 y_2 y_3 - 2x_1 x_2 y_1 y_2 + x_2^2 y_1^2 + x_1^2 y_3^2 + y_1^2 x_3^2 + x_2^2 y_3^2 + x_3^2 y_2^2 \\ &= (x_1 y_2 - x_2 y_1)^2 + (x_3 y_1 - x_1 y_3)^2 + (x_2 y_3 - y_2 x_3)^2 = |X \wedge Y|^2. \end{aligned}$$

Géométriquement, c'est le volume du parallélépipède de cotés $|X|, |Y|, |X \wedge Y|$.

4°) D'après 3° a)

$$\begin{aligned} \langle X, Y \wedge Z \rangle &= [X, Y, Z] = \det(X, Y, Z), \\ \langle A, B \wedge C \rangle &= [A, B, C] = \det(A, B, C). \end{aligned}$$

On a

$$\begin{aligned}
[X, Y, Z][A, B, C] &= \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{pmatrix} \\
&= \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{pmatrix} = \\
&\det \begin{pmatrix} \langle X, A \rangle & \langle X, B \rangle & \langle X, C \rangle \\ \langle Y, A \rangle & \langle Y, B \rangle & \langle Y, C \rangle \\ \langle Z, A \rangle & \langle Z, B \rangle & \langle Z, C \rangle \end{pmatrix}.
\end{aligned}$$

Notons que $\forall M, N \in \mathcal{M}(n, \mathbb{R})$

$$\det M \det N = \det (MN), \det M = \det ({}^t M).$$

Ex.6.1°) Rappelons que le vecteur directeur d'une droite qui est "l'intersection" des plans a pour coordonnées les mineurs de la matrice d'éléments les coordonnées des vecteurs directeurs des plans. Cette matrice est

$$M_{P_1 \cap P_2} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Ses mineurs sont les composantes du vecteur directeur de Δ_0 , qui est $V_{\Delta_0} = (5, -5, -5)$.

L'intersection $\Delta_0 \cap P_0$ est la solution (si elle existe) du système linéaire

$$\begin{cases} x + 2y - z - 6 = 0 \\ 2x - y + 3z + 13 = 0 \\ 3x - 2y + 3z + 16 = 0 \end{cases}$$

Il est de Cramer car

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 3 \\ 3 & -2 & 3 \end{pmatrix} = 10 \neq 0.$$

La solution est $(-1, 2, -3)$. Ainsi $\Delta_0 \cap P_0 = \{I(-1, 2, -3)\}$

2°) Comme précédemment, les mineurs de la matrice

$$M_{P_3 \cap P_4} = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

sont les coordonnées du vecteur directeur de Δ_1 , soit $V_{\Delta_1} = (15, -9, 3)$ et celui de Δ_2 est $V_{\Delta_2} = (1, -2, -11)$. Le produit scalaire entre eux est $\langle V_{\Delta_1}, V_{\Delta_2} \rangle = 0$, Δ_1 perpendiculaire à Δ_2 .

3°) i) Déterminons un repère de D on a

$$\begin{cases} x + y + z + 1 = 0 \\ 2x + y + 5z = 2 \end{cases} \iff \begin{cases} x + y = -z - 1 \\ 2x + y = -5z + 2 \end{cases} \iff \begin{cases} x = -4z + 3 = 0 \\ y = 3z - 4. \end{cases}$$

Un repère de D est (A, u) où $A = (3, -4, 0)$ et $u = (-4, 3, 1)$.

De même un repère de D'

$$\begin{cases} x + y + z = 2 \\ 2x + y - 5z = 3 \end{cases} \iff \begin{cases} x + y = -z - 2 \\ 2x + y = 5z + 3 \end{cases} \iff \begin{cases} x = 6z + 1 = 0 \\ y = -7z + 1 \end{cases} .$$

Un repère de D' est (A', u') où $A' = (1, 1, 0)$ et $u' = (6, -7, 1)$.

On a $u \wedge u' = (10, 10, 10) \neq 0$ c'-à-d. que u, u' ne sont pas colinéaires, D et D' ne sont pas parallèles et par conséquent, elles ont une perpendiculaire commune qu'il faut décrire. En effet, la distance entre D et D' est

$$d(D, D') = \frac{|\overrightarrow{AA'} \cdot u \wedge u'|}{|u \wedge u'|} = \sqrt{3}.$$

La perpendiculaire commune contenant le point $M(x, y, z)$ est donnée par le système

$$\begin{cases} \overrightarrow{AM} \cdot u \wedge u' = 0 \\ \overrightarrow{A'M} \cdot u' \wedge u = 0. \end{cases}$$

soit donc le système d'équations cartésiennes de la perpendiculaire commune

$$\begin{cases} 2x + 5y - 7z + 14 = 0 \\ 8x + 5y - 13z - 13 = 0. \end{cases}$$

ii) Déterminons un repère pour Δ : on a

$$\Delta : \begin{cases} x + y + z = 1 \\ x - 2y - z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} y + z = -x + 1 \\ 2y + z = x \end{cases} \iff \begin{cases} y = 2x - 1 \\ z = -3x + 2. \end{cases}$$

Posons p la projection orthogonale sur le plan P . Un repère de Δ est (A, u) où $A = (0, -1, 2)$ et $u = (1, 2, -3)$. Le plan P admet $\vec{n} = (1, 2, -3)$ comme vecteur directeur. u et \vec{n} ne sont pas colinéaires, donc $p(\Delta)$ est une droite du plan P . Plus exactement, $p(\Delta) = P \cap P'$ où P' est le plan qui contient Δ et est perpendiculaire à P . On peut prendre comme repère pour P' le triplet (A, u, \vec{n}) . Ainsi

$$M(x, y, z) \in P' \iff \det(\overrightarrow{AM}, u, \vec{n}) = 0 \iff 13x - 5y + z = 7.$$

Cette équation est celle du plan P' . La projetée orthogonale de Δ sur le plan P est la droite

$$\tilde{\Delta} : \begin{cases} 13x - 5y + z = 7 \\ x + 3y + 2z = 6 \end{cases} .$$

Ex. 7. A, B, C, D coplanaires si les vecteurs $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}$ le sont, i. e. $\det(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}) = 0$. Pour le calcul de la distance, soit on explicite l'équation du plan $P : ax + by + cz + d = 0$, ce qui est facile car on résoud un système linéaire en a, b, c, d à quatre équations et appliquer la définition de la distance d'un point à un plan. On trouve $P : 3x + 5y - z - 14 = 0$ et comme $M(1, 2, 3)$ alors

$$d(M, P) = \frac{|3 \times 1 + 2 \times 5 - 1 \times 3 - 14|}{\sqrt{3^2 + 5^2 + 1^2}} = \frac{4}{\sqrt{35}}.$$

On peut utiliser une autre méthode qui consiste à chercher un vecteur normal à P , qui n'est autre que son vecteur directeur. Choisir, par exemple $\vec{n} = \overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} = (3, 5, -1)$. Soit $M(1, 2, 3)$ et son projeté H orthogonal sur P . On a donc $d(M, P) = MH$. Puisque \overrightarrow{MH} est colinéaire à \vec{n} , alors $\langle \overrightarrow{MH}, \vec{n} \rangle = \|\overrightarrow{MH}\| \|\vec{n}\|$. Comme \overrightarrow{HA} est orthogonal à \vec{n} alors

$$\langle \overrightarrow{MH}, \vec{n} \rangle = \langle \overrightarrow{MH} + \overrightarrow{HA}, \vec{n} \rangle = \langle \overrightarrow{MA}, \vec{n} \rangle.$$

Traduit, en coordonnées on a

$$\langle \overrightarrow{MA}, \vec{n} \rangle = \langle (0, 0, -4), (3, 5, -1) \rangle = 4; \|\vec{n}\|^2 = \|(3, 5, -1)\|^2 = 35.$$

D'où

$$d(M, P) = \frac{|\langle \overrightarrow{MA}, \vec{n} \rangle|}{\|\vec{n}\|} = \frac{4}{\sqrt{35}}.$$

Ex.8. 1^{ère} méthode:

Soit $M(x, y, z)$ un point de \mathbb{R}^3 affine. La distance entre M et les plans P_1 et P_2 est

$$d(M, P_1) = \frac{|4x+4y-7z-1|}{\sqrt{4^2+4^2+7^2}}, d(M, P_2) = \frac{|8x-4y+z+7|}{\sqrt{8^2+4^2+1^2}}.$$

Les distances entre tout point $M(x, y)$ du plan bissecteur (B_1, B_2) et (P_1, P_2) sont égales, on a

$$\begin{aligned} d(M, P_1) &= d(M, P_2) \\ \Leftrightarrow |4x+4y-7z-1| &= |8x-4y+z+7| \Leftrightarrow (4x+4y-7z-1)^2 = (8x-4y+z+7)^2 \\ &\Leftrightarrow (-4x+8y-8z-8)(12x-6z+6) = 0 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x-2y+2z+2=0 \\ 2x-z+1=0 \end{cases}. \end{aligned}$$

Les plans bissecteurs de P_1 et P_2 admettent pour équation cartésienne

$$B_1 : x - 2y + 2z + 2 = 0; B_2 : 2x - z + 1 = 0.$$

Les vecteurs directeurs $\vec{n}_{B_1}, \vec{n}_{B_2}$ de B_1 et B_2 sont orthogonaux, voir $\langle \vec{n}_{B_1}, \vec{n}_{B_2} \rangle = \langle (1, -2, 2), (2, 0, -1) \rangle = 0$.

2^{ème} méthode:

Les plans P_1 et P_2 ont $\vec{n}_1 = (4, 4, -7), \vec{n}_2 = (8, -4, 1)$ comme vecteurs directeurs. Notons que

$$\|\vec{n}_1\| = \|\vec{n}_2\| \Leftrightarrow \sqrt{4^2 + 4^2 + 7^2} = \sqrt{8^2 + 4^2 + 1^2} = 9.$$

Le faisceau \tilde{P}_α de plans engendré par P_1 et P_2 est $\tilde{P}_\alpha : P_1 + \alpha P_2 = 0$, soit

$$\tilde{P}_\alpha : (4 + 8\alpha)x + 4(1 - \alpha)y + (\alpha - 7)z + 7\alpha - 1 = 0.$$

\tilde{P}_α admet comme vecteur directeur $\vec{n}_\alpha = (4 + 8\alpha, 4 - 4\alpha, \alpha - 7)$. Le premier plan bissecteur de P_1, P_2 est déterminé par l'équation (voir l'égalité des angles)

$$\begin{aligned} \langle \vec{n}_1, \vec{n}_\alpha \rangle &= \langle \vec{n}_2, \vec{n}_\alpha \rangle \\ \langle (4, 4, -7), (4 + 8\alpha, 4 - 4\alpha, \alpha - 7) \rangle &= \langle (8, -4, 1), (4 + 8\alpha, 4 - 4\alpha, \alpha - 7) \rangle \\ \alpha &= 1. \end{aligned}$$

Le premier plan bissecteur correspond à $\alpha = 1$ dans $\tilde{P}_\alpha, \tilde{P}_1 : 2x - z + 1 = 0$. C'est B_2 de la 1^{ère} méthode.

Pour le deuxième plan bissecteur, il est orthogonal à \tilde{P}_1 de vecteur directeur $\vec{n}_{\tilde{P}_1} = (2, 0, -1)$. Il est déterminé par

$$\begin{aligned} \langle \vec{n}_{\tilde{P}_1}, \vec{n}_\alpha \rangle &= 0 \\ \langle (2, 0, -1), (4 + 8\alpha, 4 - 4\alpha, \alpha - 7) \rangle &= 0 \iff 2(4 + 8\alpha) - (\alpha - 7) = 0 \\ \alpha &= -1. \end{aligned}$$

Ce plan correspond à $\alpha = -1$ dans \tilde{P}_α . C'est $\tilde{P}_{-1} : x - 2y + 2z + 2 = 0$ $\tilde{P}_{-1} = B_1$ de la 1^{ère} méthode.

Remarque: Normalement, le faisceau de plans engendré par P_1 et P_2 est $P_{\lambda, \mu} : \lambda P_1 + \mu P_2 = 0; \lambda, \mu \in R$. On peut toujours ramener $P_{\lambda, \mu}$, en choisissant un des paramètres non nul à la forme $\tilde{P}_\alpha : P_1 + \frac{\mu}{\lambda} P_2 = 0$, on a choisit $\lambda \neq 0$. Au fait, on a simplement

$$B_2 = \tilde{P}_1 : P_1 + P_2 = 0, B_1 = \tilde{P}_{-1} : P_1 - P_2 = 0.$$

Ex.9. 1^{ère} méthode : Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$; l'ensemble $E : 2x^2 + 5xy + 3y^2 - 3x - 2y - 5 = 0$ de \mathbb{R}^2 qui est une conique et qui peut être décomposer en produit de deux droites. On peut utiliser la méthode de Gauss,

$$\begin{aligned} 2x^2 + 5xy + 3y^2 - 3x - 2y - 5 &= 2x^2 + x(5y - 3) + 3y^2 - 2y - 5 \\ &= 2\left(x + \frac{1}{4}(5y - 3)\right)^2 - \frac{1}{8}(5y - 3)^2 + 3y^2 - 2y - 5 \\ &= \frac{1}{8}(4x + 5y - 3)^2 - \frac{1}{8}y^2 + \frac{14}{8}y - \frac{49}{8} = \frac{1}{8}\left[(4x + 5y - 3)^2 - (y - 7)^2\right] \\ &= \frac{1}{8}(4x + 4y + 4)(4x + 6y - 10) = (x + y + 1)(2x + 3y - 5) \end{aligned}$$

Par suite,

$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$ l'ensemble $E : 2x^2 + 5xy + 3y^2 - 3x - 2y - 5 = 0 \iff x + y + 1 = 0, 2x + 3y - 5 = 0$. E est la réunion des droites $D_1 : x + y + 1 = 0$ et $D_2 : 2x + 3y - 5 = 0$.

2^{ème} méthode : (Directe et facile), on peut considérer l'ensemble $E : 2x^2 + 5xy + 3y^2 - 3x - 2y - 5 = 0$ comme une équation du second degré d'une variable x ou y , peu importe, puisque les variables ont le même rôle. On peut donc considérer une variable comme fonction graphe $y = f(x)$ (même chose si on considère $x = g(y)$). Ainsi l'équation du second degré en y est $3y^2 + (5x - 2)y + (2x^2 - 3x - 5) = 0$ dont le discriminant est

$$\delta = (5x - 2)^2 - 12(2x^2 - 3x - 5) = (x + 8)^2.$$

D'où les racines y_1 et y_2 qui correspondent aux droites

$$D_1 : x + y + 1 = 0 \text{ et } D_2 : 2x + 3y - 5 = 0.$$

ii) (Tracer une figure) La parallèle à D_1 passant par O est la droite D'_1 d'équation $x + y = 0$ et la parallèle à D_2 passant par O est la droite D'_2 d'équation $2x + 3y = 0$.

Ces droites se coupent en les quatre points $O(0, 0)$, $A(-5, 5)$, $B(-8, 7)$, $C(-3, 2)$.
L'aire du parallélogramme vaut

$$\left| \det(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}) \right| = 5.$$